

Винахід стосується навігаційної системи (122) системи координат сухопутного транспортного засобу (116). Компенсаційна система (122) системи координат з'єднана з приймачем (102) глобальної системи позиціонування, який виконаний з можливістю подачі в компенсаційну систему (122) системи координат, що засновуються на глобальній системі позиціонування інформації про позицію і інформацію про напрям, включаючи засоби для вимірювання ризику сухопутного транспортного засобу (116). Пропонується виконувати компенсаційну систему (122) системи координат з можливістю компенсації інформації про напрям приймача (102) глобальної системи позиціонування відносно кута ризику сухопутного транспортного засобу (116).