

Система корекції нестационарного динамічного об'єкта, яка складається з блока масштабування, з'єднаного з входом блока порівняння, вихід якого з'єднаний з входом блока послідовної корекції, вихід якого з'єднаний з об'єктом, і блока зворотного зв'язку, що з'єднує вихід об'єкта і вхід блока порівняння, яка **відрізняється** тим, що блок послідовної корекції виконаний з можливістю реалізації рекурентної процедури і складається з декількох послідовних ланок, кожна з яких складається з помножувача на коефіцієнт, що дорівнює кроку дискретизації, диференційного підсилювача, суматора та елемента пам'яті, де перший вхід суматора підключений до виходу елемента пам'яті проміжного сигналу з приростом, а значення приросту сигналу надходить на другий вхід суматора з диференційного підсилювача, перший вхід якого з'єднаний з виходом елемента пам'яті попереднього проміжного сигналу, а на другий вхід якого надходить сигнал з помножувача, виконаний з можливістю множення поточного сигналу, який надходить з виходу елемента пам'яті проміжного сигналу, на коефіцієнт, рівний кроку дискретизації, вихід блока послідовної корекції є виходом елемента пам'яті останньої ланки, а вхід блока послідовної корекції є першим входом диференційного підсилювача першої ланки.