

1. Електромеханічний механізм натягу гусениці рушія бойової гусеничної машини, який складається з одного або декількох електродвигунів обертового типу і проміжних перетворювачів механічної енергії, який **відрізняється** тим, що проміжні перетворювачі механічної енергії виконані у вигляді однієї або декількох гвинтових передач, безпосередньо з приводним або приводними двигунами в один або декілька автономних електромеханізмів, механічно зв'язаних з віссю напрямного опорного колеса гусениці.
2. Електромеханічний механізм натягу гусениці рушія бойової гусеничної машини за п. 1, який **відрізняється** тим, що приводний гвинтовий електромеханізм механічно зв'язаний з віссю напрямного колеса за допомогою кривошипного механізму.
3. Електромеханічний механізм натягу гусениці рушія бойової гусеничної машини за п. 1, який **відрізняється** тим, що приводний гвинтовий електромеханізм забезпечений жорстким стрижнем, що знаходиться на вільному кінці приводного гвинта, безпосередньо сполученим з віссю напрямного колеса гусениці, розташованим в подовжньому пазу і що має додатково паралельну опору, так само розташовану в додатковому пазу.
4. Електромеханічний механізм натягу гусениці рушія бойової гусеничної машини за п. 1, який **відрізняється** тим, що електромеханічний гвинтовий привід має два приводні електродвигуни потужності, розташованих симетрично по обидві сторони рухомої осі напрямного опорного колеса, причому кінці гвинтів жорстко закріплені на внутрішній стороні відміченої осі.
5. Електромеханічний механізм натягу гусениці рушія бойової гусеничної машини за пп. 1 і 4, який **відрізняється** тим, що на осі напрямного колеса закріплена ходова гайка, а обидва приводні двигуни об'єднані загальним ходовим гвинтом, жорстко сполученим з валами електродвигунів.