

1. Спосіб для обробки зображень, стиснутих при використанні основаного на блоках стиснення, причому спосіб включає етапи, на яких: визначають, чи є два блоки сусідніми блоками; визначають, чи є обидва сусідніх блоки поділеними або неподіленими, якщо визначено, що два блоки є сусідніми блоками; виконують фільтрацію блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо визначено, що обидва сусідніх блоки є неподіленими.
2. Спосіб за п. 1, в якому визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить етапи, на яких: одержують значення дисперсії для кожного з двох сусідніх блоків; порівнюють значення дисперсії з першим пороговим значенням; і визначають, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, основуючись на порівнянні значень дисперсії з першим пороговим значенням.
3. Спосіб за п. 1, в якому визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить етапи, на яких: одержують присвоєне значення розміру блока; і використовують присвоєне значення розміру блока, щоб визначити, чи є два сусідніх значення поділеними.
4. Спосіб за п. 1, який додатково містить етапи, на яких: визначають, чи є один з двох сусідніх блоків поділеним, якщо обидва блоки є неподіленими; використовують перший фільтр блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо один з двох сусідніх блоків є поділеним; і використовують другий фільтр блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним.
5. Спосіб за п. 4, в якому використання другого фільтра блокового згладжування включає використання двоточкового усереднювального фільтра на двох крайових пікселях двох сусідніх блоків.
6. Спосіб за п. 4, який додатково містить етапи, на яких: одержують одне або більше значень відмінності для одного або більше крайових пікселів двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним; порівнюють одне або більше значень відмінності з другим пороговим значенням; і вибирають другий фільтр блокового згладжування, основуючись на порівнянні одного або більше значень відмінності з другим пороговим значенням.
7. Спосіб за п. 6, в якому одержання одного або більше значень відмінності містить етап, на якому одержують відмінність першого порядку між крайовими пікселями двох сусідніх блоків.
8. Спосіб за п. 6, в якому одержання одного або більше значень відмінності містить етап, на якому одержують відмінність другого порядку між крайовими пікселями двох сусідніх блоків.

9. Спосіб за п. 6, в якому одержання одного або більше значень відмінності містить етапи, на яких: одержують значення відмінності між трьома крайовими пікселями двох сусідніх блоків; причому при виборі другого фільтра блокового згладжування використовують фільтр Гауса, якщо щонайменше два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.
10. Спосіб за п. 9, в якому використання фільтра Гауса містить етап, на якому використовують шеститочковий фільтр Гауса на шести крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо значення відмінності більше, ніж друге порогове значення.
11. Спосіб за п. 9, в якому використання фільтра Гауса містить етап, на якому використовують чотириточковий фільтр Гауса на чотирьох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.
12. Спосіб за п. 9, в якому вибір другого фільтра блокового згладжування додатково містить етап, на якому використовують усереднювальний фільтр на двох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо одне із значень відмінності більше, ніж друге порогове значення.
13. Пристрій для обробки зображень, стиснутих при використанні оснований на блоках стиснення, причому пристрій містить: засіб для визначення того, чи є два блоки сусідніми блоками; засіб для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними або неподіленими, якщо визначено, що два блоки є сусідніми блоками; засіб для фільтрації на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо визначено, що обидва сусідніх блоки є неподіленими.
14. Пристрій за п. 13, в якому засіб для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить: засіб для одержання значення дисперсії для кожного з двох сусідніх блоків; засіб для порівняння значень дисперсії з першим пороговим значенням; і засіб для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, основуючись на порівнянні значень дисперсії з першим пороговим значенням.
15. Пристрій за п. 13, в якому засіб для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить: засіб для одержання присвоєного значення розміру блока; і засіб для використання присвоєного значення розміру блока, щоб визначити, чи є два сусідніх значення поділеними.
16. Пристрій за п. 13, який додатково містить: засіб для визначення того, чи є один з двох сусідніх блоків поділеним, якщо обидва сусідніх блоки є неподіленими; засіб для використання першого фільтра блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо один з двох сусідніх блоків є поділеним; і засіб для використання другого фільтра блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним.

17. Пристрій за п. 16, який додатково містить: засіб для одержання одного або більше значень відмінності для одного або більше крайових пікселів двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним; засіб для порівняння одного або більше значень відмінності з другим пороговим значенням; і засіб для вибору другого фільтра блокового згладжування, основуючись на порівнянні одного або більше значень відмінності з другим пороговим значенням.

18. Пристрій за п. 17, в якому засіб для одержання одного або більше значень відмінності містить: засіб для одержання значень відмінності між трьома крайовими пікселями двох сусідніх блоків; причому засіб для вибору другого фільтра блокового згладжування містить засіб для використання фільтра Гауса, якщо щонайменше два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.

19. Пристрій за п. 18, в якому засіб для використання фільтра Гауса містить засіб для використання шеститочкового фільтра Гауса на шести крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо значення відмінності більше, ніж друге порогове значення.

20. Пристрій за п. 18, в якому засіб для використання фільтра Гауса містить засіб для використання чотириточкового фільтра Гауса на чотирьох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.

21. Пристрій за п. 18, в якому засіб для вибору другого фільтра блокового згладжування додатково містить засіб для використання усереднювального фільтра на двох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо одне із значень відмінності більше, ніж друге порогове значення.

22. Машинозчитуваний носій, що містить машинозчитуваний код, при використанні якого в комп'ютерній системі, яка реалізовує основу на блоках систему стиснення зображень, здійснюють спосіб обробки зображень, стиснутих при використанні основаного на блоках стиснення, і містить: машинозчитуваний код, для визначення того, чи є два блоки сусідніми блоками; машинозчитуваний код, для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними або неподіленими, якщо визначено, що два блоки є сусідніми блоками; машинозчитуваний код, для фільтрації на одному або більшій кількості крайових пікселів двох сусідніх блоків, якщо визначено, що обидва сусідніх блоки є неподіленими.

23. Машинозчитуваний носій за п. 22, в якому машинозчитуваний код для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить: машинозчитуваний код, для одержання значення дисперсії для кожного з двох сусідніх блоків; машинозчитуваний код, для порівняння значень дисперсії з першим пороговим значенням; і машинозчитуваний код, для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, основуючись на порівнянні значень дисперсії з першим пороговим значенням.

24. Машинозчитуваний носій за п. 22, в якому машинозчитуваний код для визначення того, чи є обидва сусідніх блоки поділеними, містить: машинозчитуваний код, для одержання присвоєного значення розміру блока; і машинозчитуваний код, для використання присвоєного значення розміру блока, щоб визначити, чи є два сусідніх значення поділеними.
25. Машинозчитуваний носій за п. 22, який додатково містить: машинозчитуваний код, для визначення того, чи є один з двох сусідніх блоків поділеним, якщо обидва сусідніх блоки не є поділеними; машинозчитуваний код, для використання першого фільтра блокового згладжування на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо один з двох сусідніх блоків є поділеним; і машинозчитуваний код, для використання другого фільтра блокового згладжування на одному або більшій кількості крайових пікселів двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним.
26. Машинозчитуваний носій за п. 25, який додатково містить: машинозчитуваний код, для одержання одного або більше значень відмінності для одного або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо жоден з двох сусідніх блоків не є поділеним; машинозчитуваний код, для порівняння одного або більше значень відмінності з другим пороговим значенням; і машинозчитуваний код, для вибору другого фільтра блокового згладжування, основуючись на порівнянні одного або більше значень відмінності з другим пороговим значенням.
27. Машинозчитуваний носій за п. 26, в якому машинозчитуваний код для одержання одного або більше значень відмінності містить: машинозчитуваний код, для одержання значень відмінності між трьома крайовими пікселями двох сусідніх блоків; і причому коди для вибору другого фільтра блокового згладжування реалізовані для використання фільтра Гауса, якщо щонайменше два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.
28. Машинозчитуваний носій за п. 27, в якому машинозчитуваний код для використання фільтра Гауса реалізований для використання шеститочкового фільтра Гауса на шести крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо значення відмінності більше, ніж друге порогове значення.
29. Машинозчитуваний носій за п. 27, в якому машинозчитуваний код для використання фільтра Гауса реалізований для використання чотириточкового фільтра Гауса на чотирьох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо два із значень відмінності більші, ніж друге порогове значення.
30. Машинозчитуваний носій за п. 27, в якому машинозчитуваний код для вибору другого фільтра блокового згладжування додатково реалізований для використання усереднювального фільтра на двох крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо одне із значень відмінності більше, ніж друге порогове значення.

31. Пристрій для обробки зображень, стиснутих при використанні оснований на блоках стиснення, причому пристрій містить: процесор, сконфігурований з можливістю визначення того, чи є два блоки сусідніми блоками, і визначення того, чи є два сусідніх блоки поділеними або неподіленими, якщо визначено, що два блоки є сусідніми блоками; фільтр блокового згладжування, сконфігурований з можливістю фільтрації на одному або більше крайових пікселях двох сусідніх блоків, якщо визначено, що щонайменше один з двох сусідніх блоків не є поділеним.

32. Пристрій за п. 31, в якому процесор визначає, чи поділені два сусідніх блоки при використанні інформації про присвоєний розмір блока.

33. Пристрій за п. 31, в якому процесор визначає, чи поділені два сусідніх блоки, основуючись на значеннях дисперсії для кожного блока.