

Запропоновано спосіб навантаженого резервування вимірників тривимірного руху транспортних засобів, який полягає у тому, що вимірюють проекції вектора на три взаємно перпендикулярні напрямки, співпадаючі з осями керування транспортного засобу, й логічно обробляють сигнали виміру. При цьому одночасно з виміром проекцій вектора на осі керування транспортного засобу вимірюють проекції вектора на чотири додаткові осі, розраховують проекції вектора на осі керування по вимірах на додаткові осі, розраховують проекції вектора на додаткові осі по вимірах проекцій на осі керування, визначають несправні датчики по осях керування шляхом порівняння обмірюваних і розрахованих проекцій на ці осі, визначають несправні датчики по додаткових осях шляхом порівняння обмірюваних і розрахованих проекцій на додаткові осі.