

Даний винахід включає в себе спосіб об'єднаного використання локальної системи КРРЧ та регіональної, широкозонної або глобальної диференціальної системи позиціонування по фазі несучої (ШЗДГСП), в якому виключаються недоліки, зв'язані з методиками навігації КРРЧ та ШЗДГСП, коли вони використовуються окремо. Спосіб включає в себе використання відомого положення приймача користувача, який був нерухомий, або використання системи КРРЧ для ініціалізації значень плаваючої неоднозначності в системі ШЗДГСП, коли приймач користувача переміщується. Після цього значення, скореговані з урахуванням рефракції вимірювання фази несучої, одержані на приймачі користувача ГСП, коректуються за допомогою включення відповідних початкових значень плаваючої неоднозначності і значення плаваючої неоднозначності розглядаються як відомі (мале відхилення) в подальших процесах для позиціонування приймача користувача в системі ШЗДГСП.