

Изобретение относится к системе планирования маршрутов для сельскохозяйственных рабочих машин (1, 2), имеющих определенную рабочую ширину (X) захвата для формирования маршрутов (20, 29, 30) на территории (5, 28), причем формирование маршрутов (20, 29, 30) осуществляется в навигационном модуле (18), а навигационный модуль (18) включает один или несколько автоматических режимов вождения (39-41) и по крайней мере один режим записи (33), причем один или несколько автоматических режимов вождения (39-41) и по крайней мере один режим записи (33) могут быть активированы независимо друг от друга. Все это обеспечивает возможность эксплуатации сельскохозяйственной рабочей машины (1, 2) в автоматическом режиме вождения (39-41) и одновременно запись базовой линии (30) для следующего отработанного режима вождения (39-41).