

Модуль маніпулятора, який містить перший та другий стержні, що розташовані у нерухомій напрямній, пневмоциліндр, шток якого встановлений з можливістю зворотно – поступального руху та жорстко зв'язаний з першим стержнем через рухому напрямну, пружний елемент, жорстко зв'язаний з першим та другим стержнями, та також обладнаний електропневмоперетворювачами, зв'язаними з гальмівними головками і датчиком зворотного зв'язку, який **відрізняється** тим, що пружний елемент виконаний у вигляді пальця з двома пазами на його циліндричній поверхні, а гальмівні головки виконані у вигляді клемних затискачів, які встановлені з можливістю контактування з нерухомою напрямною з по черговим фіксуванням першого та другого стержнів.