

Пропонується автоматична фіксація транспортного положення, яка здійснюється гідроциліндром 3, який при висуванні штока спочатку повертає траверсу 8 навколо осі 7 до контакту з опорою 9, при цьому фіксатор 11 під дією пружини скручування 13 знаходиться в контакті з регулюючим гвинтом 15. При подальшому ході штока вилка 5 з колесом 6 переводиться вниз, а фіксатор 11 за рахунок клина на його кінці заходить у отвір на скобі 16 і під дією пружини утримується в закритому положенні. Для переведення коліс в робоче положення шток гідроциліндра 3 при втягуванні повертає траверсу 8 за рахунок вільного ходу до контакту з опорою 10 і одночасно другим кінцем траверса 8 повертає фіксатор 11 навколо осі 12 і виводить його із отвору скоби 16. При подальшому ході шток переміщує вилку 5 з колесом 6 у верхнє робоче положення. Для надійної роботи механізму і розвантаження гідросистеми борони вилка 5 в транспортному положенні нахилена від вертикальної осі в сторону, протилежну напрямку руху агрегату, і упирається в раму. Для забезпечення точності роботи механізму на траверсі 8 встановлений регулюючий гвинт 15.