

Пристрій визначення вертикалі на рухливому об'єкті, заснований на властивості рідинного рівня з повітряною бульбашкою, індексувати горизонтальне положення основи рівня та властивості гіроскопічного датчика зберігати незмінним положення осі гіроскопа у просторі. Відрізняється тим, що при русі об'єкта вимірюють зміну положення бульбашки рідинного рівня оптико - електронним пристроєм, одночасно вимірюють зміну положення корпусу гіроскопічного датчика відносно його осей у двох взаємо - перпендикулярних напрямках від вертикалі, при цьому враховуючи графік зміни відносної кутової швидкості переміщення гіроскопічного датчика відносно своєї чутливої осі і положення бульбашки рівня, визначають часові дискретні зони плавної зміни положення бульбашки рівня, у діапазонах яких дані про місцеположення бульбашки рівня використовують для обчислення положення об'єкта відносно вертикалі у задані моменти часу. Також спосіб відрізняється тим, що за результатами обчислення положення вертикалі при русі об'єкта у визначених часових зонах вимірювання положення бульбашки рівня вводять поправку за зміну положення осі відходу гіроскопічного датчика.