

Изобретение относится к системам автоматического управления, которые содержат элементы, которые имеют нелинейность типа "зона нечувствительности", в частности к электрогидравлическим следящим приводам, в которых используются золотники с положительным перекрытием, и может быть использовано в приводах станков, прессов и другого оборудования. Электрогидравлический следящий привод содержит электрический сумматор, установленный на входе, усилитель мощности 3, с выходом которого соединен исполнительный механизм 4, который содержит электрогидравлический усилитель 5 с нелинейностью "зона нечувствительности" и объект движения 6, а также линия обратной связи, которая содержит датчик 7 обратной связи по положению объекта движения. Согласно изобретению, электрогидравлический следящий привод содержит усилитель электронный 2 с нелинейностью типа "насыщение", который установлен в линии основного контура, который соединяет между собой электрический сумматор 1 с усилителем мощности 3, и дополнительный электрический сумматор 8, который установлен в линии обратной связи, причем выход датчика 7 обратной связи по положению объекта движения и выхода усилителя электронного 2 с нелинейностью типа "насыщение" соединены с входами дополнительного сумматора 8, а выход дополнительного сумматора соединен с входом электрического сумматора 1. Устройство в автоматическом режиме работы дает возможность нивелировать существующую нелинейность и тем самым улучшить корректирующую способность электрогидравлического следящего привода, повысить его чувствительность и точность работы в широком диапазоне регулируемых значений, а также расширить функциональные возможности этого привода.