

Изобретение относится к области военной техники, а именно к специализированным боевым робототехническим наземным установкам сопровождения широкой номенклатуры бронетанкового вооружения и техники. Основным исполнительный агрегат предлагаемой боевой робототехнической машины выполнен согласно известным конструктивным схемам модульно структурированных боевых наземных роботов и размещен в дуговом или цилиндрическом контейнере, который, в свою очередь, на опорах качения установлен внутри герметичного цилиндрического корпуса, закрытого с обеих сторон конусообразными крышками. Центр тяжести указанного основного исполнительного агрегата находится ниже центральной продольной оси внешнего цилиндрического корпуса, что обеспечивает возникновение вращательного момента, который возвращает внутренний контейнер с основным исполнительным агрегатом в крайнее нижнее положение для дальнейшего выхода последнего на грунт после сбрасывания цилиндрического герметичного корпуса с сопровождаемой бронированной машины. Для отделения конических боковых крышек от внешнего корпуса использованы управляемые пиропатроны. Изобретение дает возможность значительно повысить скрытность и адаптацию к особенностям рельефа местности при проведении бронированными боевыми машинами боевых и специальных операций, при этом облегчаются условия технического усовершенствования на основе использования модульного принципа построения.