

Інформаційно-керуюча система адаптивного робота з одним входом та трьома виходами, що має у своєму складі послідовно з'єднані датчик проковзування й перший підсилювач, тактильний датчик. До складу системи введені комп'ютерний блок керування, третій суматор з двома прямими та одним інвертованим входом, третій, четвертий, п'ятий, шостий та сьомий керовані ключі, вихід тактильного датчика підключений через шостий керований ключ до перших входів першого елемента АБО й першого RS-тригера, керовані входи п'ятого, шостого і сьомого керованих ключів, а також вхід другого елемента затримки підключені до другого додаткового входу системи, вхід підсилювача потужності з'єднаний з виходом третього суматора, перший вхід якого з'єднаний через третій керований ключ з виходом першого керованого ключа, другий вхід через п'ятий керований ключ - з виходом другого суматора, а третій інвертований вхід через сьомий та четвертий керовані ключі - з виходом джерела опорної напруги, вихід першого порогового елемента підключений до четвертого виходу системи, керованого входу четвертого ключа та до входу елемента ЗАПЕРЕЧЕННЯ, вихід якого з'єднаний з керованим входом третього ключа, причому перший і другий входи, а також перший, другий, третій і четвертий виходи системи підключені до двох відповідних виходів та чотирьох відповідних входів комп'ютерного блока керування.