

Позиціонер систем пневмоавтоматики, що містить корпус з пневмолінією тиску, підсилювач з клапанами, привод зі штоком, сполучений з підсилювачем, важіль, з'єднуючий шток привода з клапанами підсилювача і з рухомим фланцем приймального сильфона, утворюючого з корпусом камеру сполучену безпосередньо з пневмолінією тиску, який відрізняється тим, що в ньому важіль, з'єднуючий шток привода з клапанами підсилювача, зв'язаний з виходом підсумовуючого сигнали двоплечого важеля додатково усталовленого перетворювача вхідного тиску, виконаного у вигляді циліндричної напрямної з першим і другим торцевими нерухомими фланцями, усередині якої між фланцями усталовлений рухомий фланець, з'єднаний з одними торцями виконавчого і підсумовуючого сигнали сильфонами, другі торці яких виконавчого сильфона безпосередньо, а підсумовуючого сильфона через додатковий фланець і тягу зв'язані із спільним рухомим фланцем, який з'єднаний з одним торцем приймального сильфона, другий торець якого - з першим торцевим нерухомим фланцем з'єднаним з пневмолінією вхідного тиску, причому спільний рухомий фланець за допомогою тяги зв'язаний з одним плечем підсумовуючого важеля, середня точка якого, через вихідний шток і відновлювальну пружину перетворювача, - з рухомим фланцем виконавчого сильфона, а друге плече підсумовуючого важеля - з вихідною тягою позиціонера, при цьому із пневмолінією вхідного тиску приймальний сильфон сполучений через регульований дросель, виконавчий сильфон через гнучку пневмолінію - безпосередньо, а камера, з розміщеною в ній відновлювальною пружиною, утворена циліндричною напрямною, рухомим і другим нерухомим фланцями, через отвори в останньому постійно сполучена з атмосферою.